

Geometria iperbolica 09-04

Nota l'azione di $MCG(S)$ su $Teich(S)$ è data da push-forward della metrica.

Azione di $MCG(T^2)$ su $Teich(T^2)$

$SL_2(\mathbb{Z})$

\mathbb{H}^2

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : z \rightarrow \frac{az-b}{-cz+d}$$

Oss: L'azione non è fedele. Infatti il nucleo dell'azione è dato dalla matrice $-Id \in SL_2(\mathbb{Z})$.

Come si comportano i Dehn twist?

$$T_m = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : \mathbb{Z} \longrightarrow \frac{\mathbb{Z}+1}{1} \quad - \text{isometria parabolica con punto fisso}$$

$\infty \in \partial \mathbb{H}^2 = \mathbb{R} \cup \{\infty\}$

$$\mathbb{Z} \mapsto \mathbb{Z}+1$$

↑

\mathbb{H}^2

Le curve semplici chiuse su T^2 sono in corrispondenza biunivoca con $\mathbb{Q} \cup \{\infty\}$. Fissati m e L , ogni curva semplice chiusa non banale γ si scrive come $p \cdot m + q \cdot L$ (in $H^1(T, \mathbb{Z})$) (p, q coprimi).

$\gamma \mapsto \frac{p}{q} \in \mathbb{Q} \cup \{\infty\}$. In questo modo γ corrisponde a un punto di ∂H^2 .

$\mathbb{R} \cup \{\infty\} = \partial H^2$

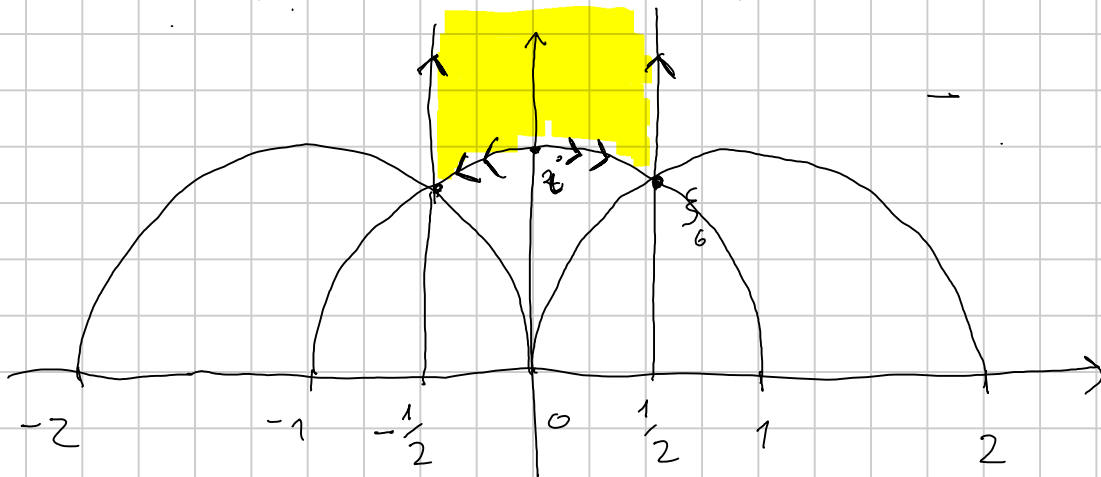
Prop: Gli elementi di $MCG(T^2)$ della forma T_γ^n corrispondono agli elementi parabolici di $SL(2, \mathbb{Z})$ con punto fisso γ .

Dim: Vero per $\gamma = m + MCG(T^2)$ agisce transitivamente

suble curve semplici chiuse in T^2 .

$$\circ \text{Mod}(T^2) = \frac{\mathbb{H}^2}{\text{PSL}_2(\mathbb{Z})}$$

Un dominio fondamentale è il seguente

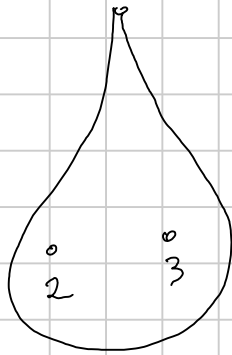


$\text{PSL}_2(\mathbb{Z})$ agisce anche tramite

$$z \mapsto -\frac{1}{z}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

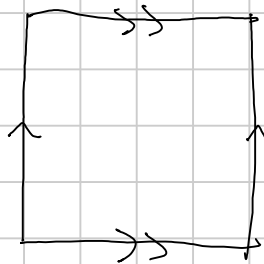
$\text{Mod}(T^2) =$



• 2 corrisponde a i

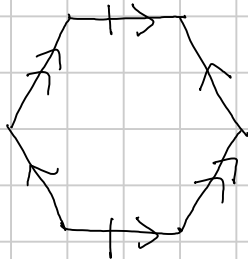
• 3 corrisponde a ξ_6 - radice 6 primitiva di 1.

• 2 = $\frac{\mathbb{C}^2}{\langle 1, i \rangle}$



↪ rotazione di angolo $\frac{\pi}{2}$

• 3 =



↪ rotazione di angolo $\frac{\pi}{3}$ nell'esagono

Topologia su $\text{Teich}(S_g)$ S_g superficie chiusa orientabile di genere g

Un punto dello spazio di Teichmüller di S corrisponde

a un'identificazione di S_g con \mathbb{H}^2 / Γ - discreto e senza punti fissi: $\Gamma \leq \text{PSL}_2(\mathbb{R})$

e un isomorfismo tra $\pi_1(S_g)$ e $\Gamma \rightarrow$ ben definito almeno di coniugio
in $\text{Isom}(\mathbb{H}^2) = \text{PGL}_2(\mathbb{R})$

Otteniamo una rappresentazione $\rho: \pi_1(S_g) \rightarrow \text{PSL}_2(\mathbb{R})$

ρ è discreta e fedele.

$DF(\pi_1(S_g), \text{PSL}_2(\mathbb{R})) =$ rappresentazioni discrete e fedeli di $\pi_1(S_g)$ in $\text{PSL}_2(\mathbb{R})$.

C'è una corrispondenza biunivoca tra

$$\text{Teich}(S_g) = \frac{DF(\pi_1(S_g), \text{PSL}_2(\mathbb{R}))}{\text{PG}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \text{agisce tramite coniugio su}} \\ \text{Isom}(\mathbb{H}^2) \quad \text{PSL}_2(\mathbb{R})$$

① $SL_2(\mathbb{R})$ è un gruppo di Lie, infatti: $SL_2(\mathbb{R}) \subset GL_2(\mathbb{R}) \subseteq \mathbb{R}^4$

② $\mathbb{P}SL_2(\mathbb{R})$ eredita una topologia quoziente

③ $DF(\pi_1(S_g), \mathbb{P}SL_2(\mathbb{R})) \hookrightarrow \mathbb{P}SL_2(\mathbb{R})^{2g}$

$\pi_1(S_g)$ e' generato da $2g$ generatori

Una rappresentazione e' univocamente determinata dall'immagine dei generatori

DF eredita una topologia come sottospazio di $\mathbb{P}SL_2(\mathbb{R})^{2g}$

④ $\text{Teich}(S_g)$ e' munito della topologia quoziente di

$$\frac{DF(\pi_1(S_g), \mathbb{P}SL_2(\mathbb{R}))}{\mathbb{P}GL_2(\mathbb{R})}$$

⊙_{SS}: Nel caso del toro: si può definire in modo analogo una topologia su $\text{Teich}(T^2)$ e questa è proprio la topologia \mathbb{H}^2 .

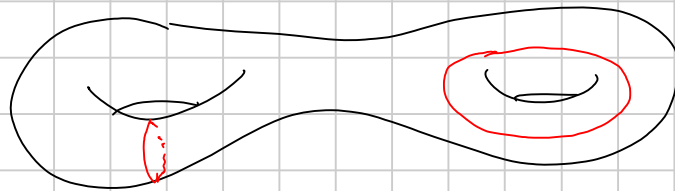
Inoltre con questa topologia $\text{MCG}(S_g)$ agisce tramite omeomorfismi su $\text{Teich}(S_g)$ e in modo propriamente discontinuo.

Coordinate di Fenchel-Nielsen: S_g superficie chiusa orientabile di genere $g \geq 2$.

Sono coordinate globali su $\text{Teich}(S_g)$ e inducono un omeomorfismo

$$\text{the Teich}(S_g) \in \mathbb{R}^{6g-6} \cong \mathbb{R}_{>0}^{3g-3} \times \mathbb{R}^{3g-3}$$

Def: Una multicurva in una S_g è un'unione finita di curve semplici chiuse non banali a due a due disgiunte

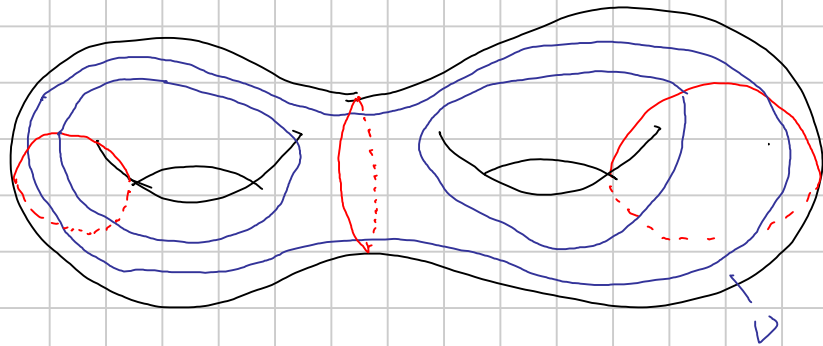


Def: Sia S_g sup. $g \geq 2$. Un frame per S_g è il dato di due multicurve μ e ν in posizione minimale (minimo numero di intersezioni tra μ e ν).

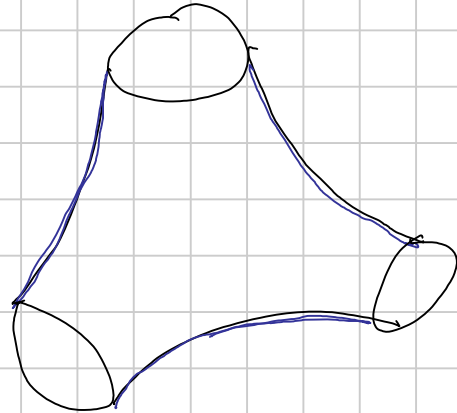
Abbiamo che:

(1) La multicurva μ è una pants-decomposition di S_g

(2) La multicurva ν decompone ogni pantalone in due esagoni.



μ



Esercizio: Ogni decomposizione in pantaloni di S_g contiene $3g-3$ curve.

Un frame (μ, ν) induce una mappa di Fenchel-Nielsen:

$$\text{FN: Teich}(S_g) \rightarrow \mathbb{R}_{>0}^{3g-3} \times \mathbb{R}^{3g-3}$$

$$m \longmapsto (l_1, \dots, l_{3g-3}, \theta_1, \dots, \theta_{3g-3})$$

① l_1, \dots, l_{3g} - parametri di lunghezza delle curve di μ .

La multicurva μ ha un unico rappresentante geodetico.

$$\bar{\mu} = \bar{\gamma}_1 \cup \dots \cup \bar{\gamma}_{3g-3}$$

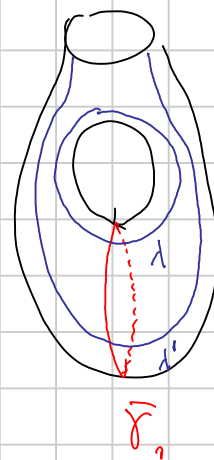
l_i è la lunghezza della geodetica $\bar{\gamma}_i$.

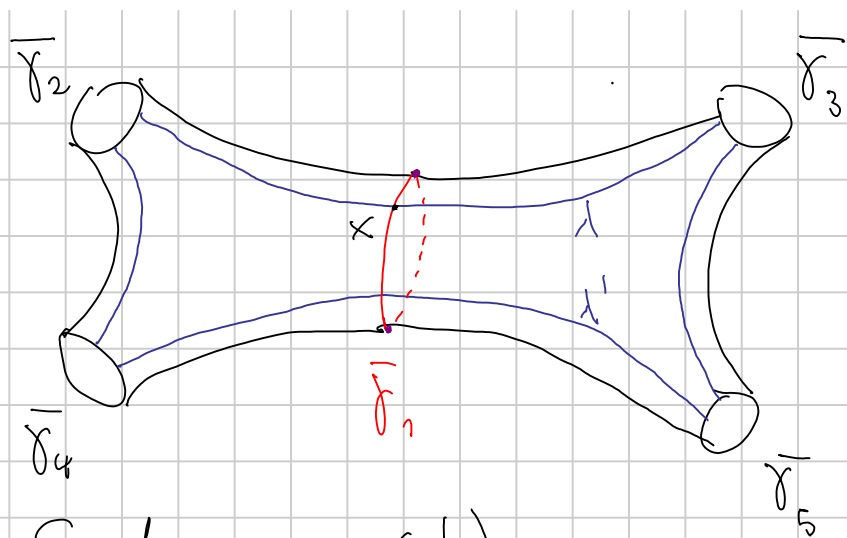
Che l_i dipendono solo da μ .

(2) $\Theta_1, \dots, \Theta_{3g-3}$ - parametri di torsione - dipendono da ν .

\bar{M} decomporre S_g in pantaloni geodetici.

• Supponiamo che due pantaloni siano identificati lungo una $\bar{\gamma}_1$
↓
non necessariamente
distinti.



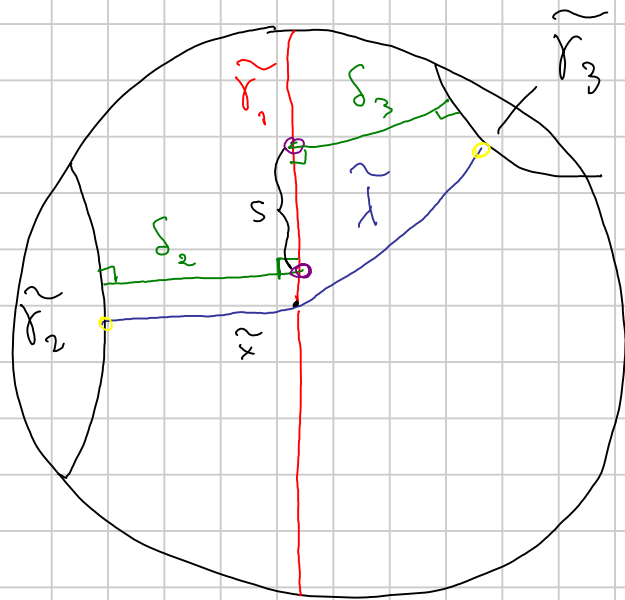


\cup interseca l'unione dei due pantaloni
 in 4 archi (2 archi)
 e due di questi intersecano $\bar{\gamma}_1$ (de λ')

Scegliamone 1 (λ).

1) Scegliamo un sollevamento $\tilde{x} \in \mathbb{H}^2$ del punto $x = \bar{\gamma}_1 \cap \lambda$,

2) Un sollevamento $\tilde{\gamma}_1$ di $\bar{\gamma}_1$



3) Un sollevamento $\tilde{\lambda}$ dell'arco λ passante per \tilde{x} che connette due sollevamenti $\tilde{\gamma}_2$ e $\tilde{\gamma}_3$ di γ_2 e γ_3

Attenzione $\tilde{\lambda}$ non è necessariamente geodetico.

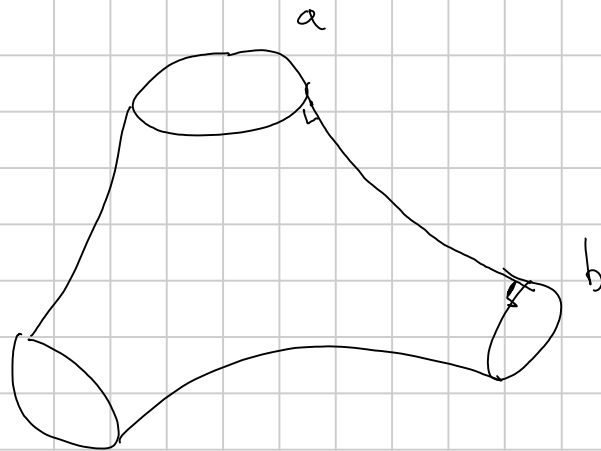
Sia δ_3 il segmento geodetico tra $\tilde{\gamma}_3$ e $\tilde{\gamma}_1$ (ortogonale a entrambe)

" δ_2 " " " $\tilde{\gamma}_2$ e $\tilde{\gamma}_1$ " " " "

Definiamo s la distanza (con segno) tra $\tilde{\gamma}_1 \cap \delta_3$ e $\tilde{\gamma}_1 \cap \delta_2$
 s ha segno positivo se un osservatore che cammina lungo δ_2 verso $\tilde{\gamma}_1$
vede $\tilde{\gamma}_1 \cap \delta_3$ alla sua sinistra. (Il segno dipende solo dall'orientazione di S_q).

Ripetiamo questa costruzione per ogni $\tilde{\gamma}_i$ e troviamo $s_i \in \mathbb{R}$ $i=1, \dots, 3q-3$.

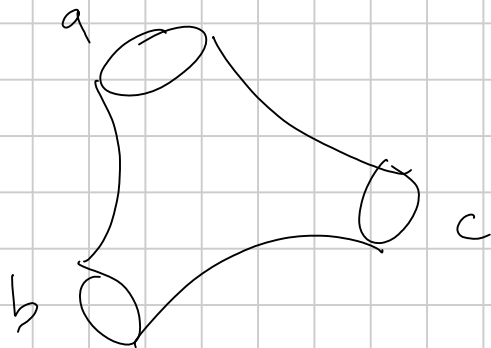
Infine, poniamo $\Theta_i = \frac{2\pi s_i}{l_i}$



Teorema: La funzione FN è ben definita ed è una bijezione

o Suriettività: Per ogni vettore $(L_1, \dots, L_{3g-3}) \in \mathbb{R}_{>}^{3g-3}$ costruire una metrica su Σ_g che realizza tali parametri

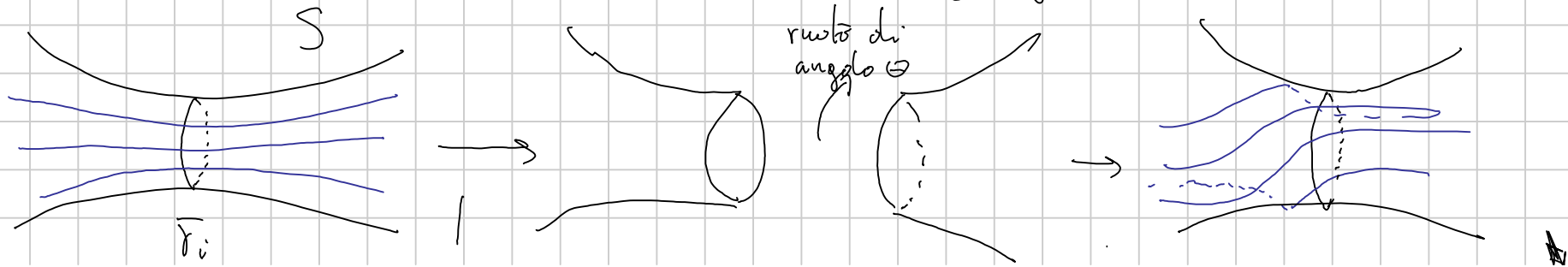
$\forall a, b, c > 0 \exists$ Pantalone geodesico P con lunghezze delle componenti di bordo a, b, c



Realizziamo una metrica su Σ_g a partire da un $\#$ finito di paralleli
 geodetici con lunghezze delle componenti di bordo determinate da l_1, \dots, l_{3g-3} .

Li reincolliamo lungo le componenti di bordo isometriche con un'isometria a
 piacere e otteniamo una metrica su Σ_g che realizza le lunghezze l_1, \dots, l_{3g-3} .

• Come faccio a controllare i twist? Terremoto lungo $\bar{\gamma}_i$



lungo γ

U intorno regolare di γ

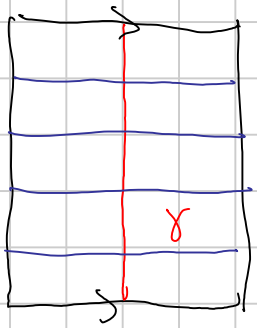
$U \cong \gamma \times [-R, R]$ $f: [-R, R] \rightarrow \mathbb{R}$ tale $f(x) = 0 \forall x \in [-R, \frac{R}{2}]$

diff. o pres.

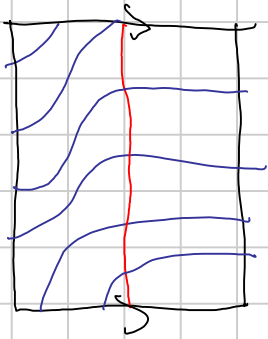
$f(x) = \theta$ su $[\frac{R}{2}, R]$

Fisso una parametrizzazione di f .

$$\varphi: U \rightarrow U \quad \varphi(\gamma(t), s) = (\gamma(t + f(s)), s)$$



φ



Definiamo un nuovo tensore m_{Θ} metrico su S .

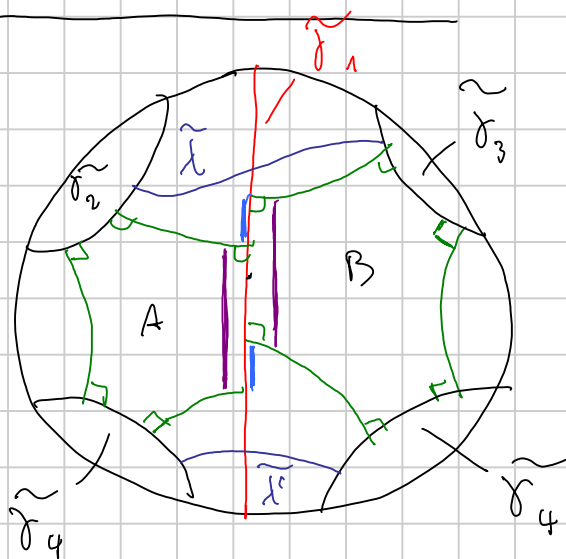
$m_{\Theta} = \varphi_* m$ su U e coincide con m sul complementare di U .

m_{Θ} è ben. definito $\rightarrow m_{\Theta}$ è il tensore di angolo Θ lungo γ .

Fatto: Il tensore di angolo Θ' lungo la geodetica $\gamma'_i \in \bar{U}$ cambia la torsione lungo γ_i come $\Theta_i \rightarrow \Theta_i + \Theta'$

A meno di fare twist opportuni, possiamo capire liberamente su $\Theta_{1, \dots, 3q-3}$, senza cambiare $l_{1, \dots, 3q-3}$. Surgettività: ok.

Iniettività (facile)



A, B pentagoni ad angoli retti.

I lati di A e B che giacciono su $\tilde{\gamma}_1$ hanno entrambi la stessa lunghezza = $\frac{2\pi r}{2}$.

Dati frame (u, v) e $\boxed{\gamma_i \in \mathcal{M}}$, s.a. $m \in \text{Teich}(S)$

$$FN(m) = (L_1, \dots, L_{3g-3}, \Theta_1, \dots, \Theta_{3g-3})$$

$$FN(T_{\gamma_i}(m)) = (L_1, \dots, L_{3g-3}, \Theta_1, \dots, \Theta_{i+1}, \dots, \Theta_{3g-3})$$

In generale e' difficile scrivere esplicitamente l'azione di $MCG(S)$ su $\text{Teich}(S)$

• E' difficile scrivere i cambiamenti di coordinate quando prendiamo 2 frame diversi.